

GUJARAT TECHNOLOGICAL UNIVERSITY
DIPLOMA ENGINEERING – SEMESTER-VI• EXAMINATION – SUMMER 2015

Subject Code: 3361705**Date: 06-05- 2015****Subject Name: PIC MICROCONTROLLER AND EMBEDDED SYSTEMS****Time: 10:30 am - 01:00 pm****Total Marks: 70****Instructions:**

1. Attempt all questions.
2. Make Suitable assumptions wherever necessary.
3. Figures to the right indicate full marks.
4. Use of programmable & Communication aids are strictly prohibited.
5. Use of only simple calculator is permitted in Mathematics.
6. English version is authentic.

Q.1	Answer any seven out of ten. દરશમાંથી કોઇપણ સાતના જવાબ આપો. 14
	<ol style="list-style-type: none"> 1. What is embedded system? Give the example. 2. Write down PIC18 feature. 3. Give the full form of SPBGR and RCSTA. 4. Give the flag status of following MOVLW 0\timesCF ADDLW 0\timesBC 5. Explain BTG instruction. 6. What is pipeline programing? 7. Draw the structure of program counter. 8. Explain SWAP instruction. 9. SWAP ઇન્ટ્રક્ષનસમજાવો. 10. List out compare instruction of PIC18 μC. 11. PIC18 μCની compare ઇન્ટ્રક્ષનનીયાદી બનાવો. 12. Give the output of following program MOVLW 0\times0A ADDLW 0\times4B IORLW 0\timesBF MOVWF 12 RLNCF 12, F 13. નીચેનાપ્રોગ્રામનું આઉટપુટ આપો. MOVLW 0\times0A

	ADDLW 0×4B IORLW 0×BF MOVWF 12 RLNCF 12, F	
Q.2	(a) Explain WREG register.	03
પ્રશ્ન. ૨	(અ) WREG રજીસ્ટરસમજાવો.	03
	OR	
	(a) Explain dual function of PORT A and PORT B	03
	(અ) PORT A અને PORT B ના ડયુલ કાર્યો સમજાવો.	03
	(b) Explain TXREG and RCREG register.	03
	(બ) TXREG અને RCREG રજીસ્ટરસમજાવો.	03
	OR	
	(b) Explain instruction (1) ADDLW, (2) DAW	03
	(બ) ઈન્ટ્રક્ષનસમજાવો. (૧) ADDLW, (૨) DAW	03
	(c) Explain GOTO instruction.	04
	(સ) GOTO ઈન્ટ્રક્ષનસમજાવો.	04
	OR	
	(c) Give the difference between Harvard architecture and Von Neumann architecture.	04
	(સ) હારવડ્ડ આર્કિટેક્ચર અને વોન ન્યુમન આર્કિટેક્ચરનો તફાવત આપો.	04
	(d) Draw and explain T0CON register.	04
	(સ) T0CONરજીસ્ટર દોરો અને સમજાવો.	04
	OR	
	(d) A switch is connected to pin RB2 and a LED is connected to pin RB6. Write an assembly program to get the status of switch and send it to the LED.	04
	(સ) RB2 પીન સ્વીચ સાથે જોડેલ છે અને RB6પીન LED સાથે જોડેલ છે. સ્વીચમા આવતા ડેટા ને LED મા મોકલો.	04
Q.3	(a) Compare interrupt and polling.	03
પ્રશ્ન. ૩	(અ) Interrupt અને polling ની સરખામણી કરો.	03
	OR	
	(a) Give the features of RISC.	03
	(અ) RISC ના ફેચ્યુલ્સ આપો.	03
	(b) How to enable interrupt in PIC18 μC?	03
	(બ) PIC18 μC માં interrupt ને enable કેમ કરાય?	03
	OR	
	(b) List out UART associate register in PIC18 μC.	03
	(બ) PIC18 μC માં UART સાથે જોડાયેલ રજીસ્ટરનું લિસ્ટ બનાવો.	03
	(c) Explain data format representation of PIC data type.	04
	(સ) PIC ડેટા ટાઇપ નું ડેટા ફોર્મેટ રીપ્રેઝન્ટેશન સમજાવો.	04
	OR	
	(c) Explain Status Register.	04
	(સ) સ્ટેટસરજીસ્ટરસમજાવો.	04
	(d) Find the clock frequency and its period for PIC18 based system, with following crystal frequency and prescaler value.	04

	i.)	8 MHZ, with 1:16 prescaler	
	ii.)	16 MHZ, with 1: 64 prescaler.	
(S)	PIC18 આધ્યારિત સિસ્ટમ માટે કલોક ફિક્વન્સી અને તેનો ટાઈમ પિરીયડ	08	
	શોધો. જેણી કિસ્ટલ ફિક્વન્સી અને પિસ્કેલર વેલ્યુ નીચે આપેલી છે.		
	1. 8 MHZ, with 1:16 prescaler		
	2. 16 MHZ, with 1: 64 prescaler.		
	OR		
(d)	Explain CALL instruction.	04	
(S)	CALL ઇન્ડ્રક્ષનસમજાવો	08	
Q.4	(a) Write an assembly program to ADD 79h and B6h and store it 2000 address.	03	
પ્રશ્ન. ૪	(અ) 79h અને B6h ADD કરો અને તેને 2000 એડ્રેસ ઉપર સ્ટોર કરવા માટે એસેમ્બ્લી પ્રોગ્રામ લખો.	03	
	OR		
(a)	Write an assembly program to send 00 and FF to port B.	03	
(અ)	00 અને FF ને port B ઉપર મોકલવા માટે એસેમ્બ્લી પ્રોગ્રામ લખો.	03	
(b)	Write C program to monitor RA3 bit. If it's high then send 55h to port B otherwise send AAh to port C.	04	
(અ)	RA3 બીટ ને મોનિટર કરો અને જો તે high હોય તો port B ઉપર 55h મોકલો નહીંતર port C ઉપર AAh મોકલવાનો પ્રોગ્રામ લખો.	08	
	OR		
(b)	Write c program to toggle all bits of port B continuously.	04	
(અ)	Port B ના બધા બીટ ને toggle કરવા માટે નો Cમા પ્રોગ્રામ લખો.	08	
(c)	Refer figure -1 and write c program to monitor status of switch and perform following	07	
	i.) If SW = 0, DC motor move with 50 % duty cycle clockwise direction		
	ii.) If SW = 1, DC motor move with 25 % duty cycle in anti-clockwise direction.		
(ક)	આકૃતી -૧ પરથી સ્વીચ નું સ્ટેટ્સ મોનીટર કરવા માટેનો નીચે જણાવ્યા પ્રમાણે Cમાપ્રોગ્રામ લખો.	07	
	i.) જો SW = 0 હોય તો ડીસી મોટર ને 50 % duty cycle સાથે clockwise direction મા ફેરવો.		
	ii.) જો SW = 1 હોય તો ડીસી મોટર ને 25 % duty cycle સાથે anti-clockwise direction મા ફેરવો.		
Q.5	(a) How to create time delay in C?	04	
પ્રશ્ન. ૫	(અ) C મા ટાઈમ ડીલે કઈ રીતે કિએટ થાય?	08	
	(b) Draw interfacing of temperature sensor with PIC18 μC.	04	
	(અ) PIC18 μC ને ટેમ્પરેચર સેન્સર સાથેનું ઇન્ટરફેસીંગ દોરો.	08	
	(c) Draw interfacing of relay and PIC18 μC.	03	
	(અ) PIC18 μC અને રીલે સાથેનું ઇન્ટરફેસીંગ દોરો.	03	
	(d) Draw interfacing of DAC 0808 with PIC18 μC.	03	

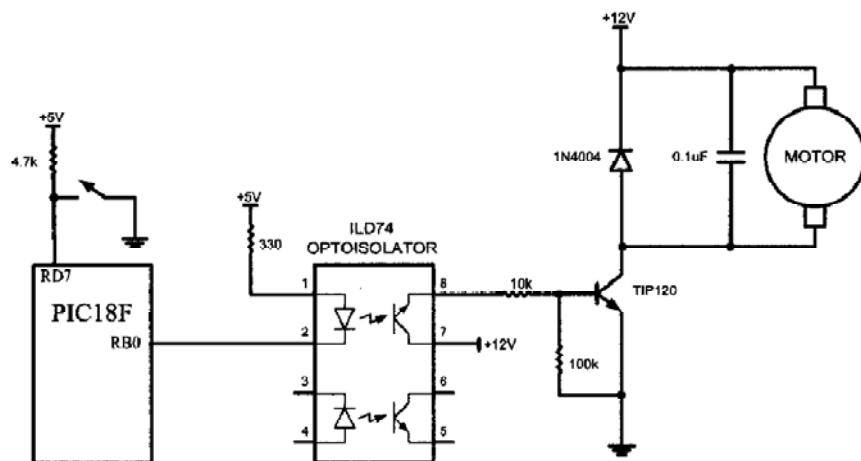


Figure - 1
